紀伊水道における短波海洋レーダを用いた津波・副振動観測

HF Radar Observation of Velocity Fields Induced by Tsunami Waves in the Kii Channel, Japan

日向博文¹·藤良太郎²·藤井智史³·藤田裕一⁴·花土 弘⁵·片岡智哉⁶·水谷雅裕⁷·高橋智幸⁸

Hirofumi HINATA, Ryotaro FUJI, Satoshi FUJII, Yuiti FUJITA, Hiroshi HANADO, Tomoya KATAOKA Masahiro MIZUTANI and Tomoyuki TAKAHASHI

High frequency ocean surface radar observation reveals the velocity fields of propagating tsunami waves and subsequent 30-40 minute period natural oscillation in the Kii Channel, Japan induced by the March 11, 2011 moment magnitude 9.0 Tohoku-Oki earthquake. Technical issues of the ocean surface radar system concerning the detection of tsunami waves and natural oscillation velocities are also discussed.

1. はじめに

東北地方太平洋沖地震によって発生した津波による流 速場を日本,米国およびチリの研究グループが海洋レー ダを使ってとらえることに成功した(Hinata ら, 2011; Lipa ら, 2011; http://www.helzel.com/).これによりBarrick (1979)以降,多くの研究者によって理論的・数値的に 検討されてきた海洋レーダによる津波検知の可能性(例 えば,藤井・徳田, 1997; Gurgelら, 2011)が実証された. Hinata ら(2011)は,和歌山市湊地区に設置された短波 海洋レーダの視線方向流速の解析から,津波第1波から 第3波までは進行波としての性格が強いこと,それ以降 は水道内に副振動が発達していたことを明らかにした.

本研究では、和歌山市雑賀崎に設置されているもう1 局の視線方向流速も併せて解析することにより、進行波 と副振動により駆動された流速場の空間構造について述 べる.さらに、今回の計測から明らかになった津波・副 振動計測に関する本海洋レーダシステムの現時点での技 術的課題について報告する.

2. 短波海洋レーダ観測および解析データ

(1) 短波海洋レーダ観測

近畿地方整備局が和歌山市雑賀崎と湊地区に常設して いる短波海洋レーダ(長野日本無線社製)によって取得

1	正会員	博(工)	国土技術政策総合研究所 沿岸域システム研究室室長
2	正会員	修(工)	国土技術政策総合研究所 沿岸域システム研究室 交流研究員
3		博(工)	琉球大学教授 工学部 電気電子工学科
4		博(理)	長野日本無線株式会社
5		修(理)	情報通信研究機構
			沖縄電磁波技術センターセンター長
6	学生会員		国土技術政策総合研究所
			沿岸域システム研究室研究官
7		修(工)	国土交通省近畿地方整備局 神戸港湾
			空港技术调查事务所 所长
8	正会員	博(工)	関西大学教授 社会安全学部
			安全マネジメント学科

されたデータを解析に用いた(図-1). 各レーダ局は, 1本 の送信アンテナと8本の受信アンテナから構成されてい る. 各アンテナは3エレメント八木アンテナである. 中心 周波数は24.515MHz, 周波数掃引幅100KHzであり, レー ダ前面±45°の海域の表層流速を距離分解能1.5km, 方位 分解能7.5°で計測する.

通常観測では、30分から1時間毎に512秒間電波を送 受信し表層流速を計算する(観測周期60分,サンプリン グ8.5分間).具体的には128秒間データを1/2区間オーバ ラップした7回分のドップラスペクトルをスタッキング し視線方向流速を計算する.今回は3月11日17:00から3 月14日0:00までの間,観測周期15分,サンプリング10 分間の観測モードで計測を実施した.モード切替は電話 回線を使用した.ただし、この間,雑賀崎局は頻繁に欠 測が発生したため、本報告では3月11日17:00から22:38 までの観測結果を解析した.2回分のドップラスペクト ルをスタッキングし、1分間隔で視線方向流速を計算し た.SN比の低下により視線方向観測距離は通常観測時の 50km程度から30km程度へと小さくなった.解析には、



図-1 短波海洋レーダ設置位置および水位計測地点



図-2 海洋レーダ視線方向流速および水位変動の時系列

調和解析によって潮流成分を除去したデータを使用し, データ回収および視線方向流速計算を含む全てのデータ 解析はオフラインで行った.

(2) 沿岸水位データ

国土交通省港湾局(NOWPHAS),気象庁および国土 地理院により計測された沿岸水位データ(図-1)を解析 した.海洋レーダと同様に1分間隔で再サンプリングし 使用した.NOWPHASによる水位データは予め潮汐成分 が除去されたものを,その他の水位データについては調 和解析によって潮汐成分(主要4分潮)を取り除いた後, 解析を行った.バックグラウンドスペクトルの計算(デ ータ数2048)には2011年3月10日0時からのデータを, 津波スペクトルの計算には2011年3月11日12時からのデ ータ(データ数2048)を使用した.なお,全てのスペク トル解析やバンドパスフィルタにはFFTを使用した.

3. 結果と考察

(1) 副振動モード

水位変動(10-200分周期帯)と視線方向流速(生デー タ)の時系列を図-2に示す.津波は地震発生から約1.5時 間後,紀伊水道沖の陸棚斜面に到達した.陸棚斜面上の 最大波は30cm程度で第1波通過時に計測された.一方, 紀伊水道内では副振動によってより大きな水位変動が継 続した.多くの観測地点で第1波到達から数時間後に最 大波を記録している.ただし,最大波の発生時刻は地点 毎に異なる.例えば,和歌山県海南港(KA)では21:30 頃に約130cmの最大波を,徳島県小松島港(KOJ)では 19:50頃に約70cmの最大波を計測している.また,KOと KOJやKAとWAJのように近接した2地点間で最大波や その計測時刻が大きく異なっている.

この最大波を引き起こした副振動の周期は30-40分 (以降,卓越周期帯)と推測される(図-3).平石ら (1997)は入射波(振幅0.5m)に対する2波目以降の増幅



図-3 津波観測時の水位変動パワースペクトル(実線)と津 波発生前後でのスペクトル比(破線)

率の空間分布を数値実験に基づいて計算した.その結果, 水道東岸の湯浅広では16-18分および40-44分周期帯 で,西岸の小松島では42-44分周期帯で10倍よりも大き な増幅率となった.今回の卓越周期帯(30-40分)での 増幅率はこれらの周期帯での増幅率の1/5-1/3程度であ った.そして,彼らはLoomis (1973)の方法を用い42分 の周期を持つ副振動モードが存在することを指摘した.

今回観測された卓越周期帯と平石ら(1997)が指摘した増幅率の大きな周期帯の不一致の原因を検討するため、津波波源域でのスペクトルを推定した.具体的には 津波スペクトルとバックグラウンドスペクトルの比を計 算した(Rabinovich, 1997).スペクトル比は全ての地点 で共通した形状をしており、30-40分に明確なピークが、 また50-60分周期帯にもややなめらかなピークが存在 している(図-3).また、ここでは示さないが、紀伊水道 よりも東方に位置する潮岬、尾鷲沖(GPS波浪計)、御 前崎沖(GPS波浪計)や下田港(場所は http://www.mlit.go.jp/kowan/nowphas/参照)における津波



図-4 (a) 30-40分周期流速成分EOF第1モード.(b) Loomis (1973)の方法で求められた33.5分周期の副振動モード.

発生後の水位変動にもこの卓越周期帯に明確なスペクト ルピークが存在していた.これらの水位計測地点の特性 から,この共通したスペクトルピークが局所的な地形に よる共振によって発生したとは考え難い.

さらに、震源域の水平スケールを500km×200kmと仮 定し、平均水深を4000mと仮定すると、短軸方向スケー ル(200km)から決まる第1モードの周期は約34分とな る(例えばRabinovich, 1997).以上より、今回の津波が 波源域でこの卓越周期帯により多くのパワーを有してい たことが、今回紀伊水道内で30-40分周期帯の副振動 が最も発達した理由と推測される.また、周期帯不一致 の他の原因として、平石ら(1997)の数値計算結果の計 算領域に対する依存性が考えられる.この点については 今後数値実験によって検証していく予定である.

続いて副振動モードを求めた.まず,2局の海洋レーダ から求めた視線方向流速に対してバンドパスフィルタを 用いて30-40分周期帯の変動成分を抽出し,それらを合 成して流速ベクトルを計算した.続いて経験的固有関数 法(EOF)により流速ベクトルから重複波モードの固有 ベクトルを計算した.図-4(a)に示す第1モード(EOF1) は変動エネルギーの約56%を説明する(EOF2は11%). レーダ観測範囲中央部には節が存在し,その両側で発散 (あるいは収束)する流れのパターンとなっている.

このEOF1が物理的に存在し得るかどうかをLoomis (1973)の方法を用いて検証した(図-4(b),格子間隔 2000m).その結果,30-40分周期帯には4つの固有モー ドが計算され,このうち34分の周期を持つ固有モード (速度ポテンシャルと流速ベクトルの相対値)を図-4(b) に示す.EOF1とパターンが良く一致していることが分 かる.また,速度ポテンシャル分布は水位変動パターン と見なせるので,副振動による水位変動はKAとKOJで 相対的に大きくWAJとKOで相対的に小さいこと,さら にKA,WAJとKO,KOJでは水位変動が逆位相になるこ とが推測される.実際,KA,KOJでは他の2点に比べて 卓越周期帯の変動エネルギーが大きく(図-3),34分周 期のラグを計算するとKOとKOJはKAに対してそれぞれ 145°と173°位相が遅れていた.

以上,これまで水位データと計算から推測されてきた 副振動モードを海洋レーダの観測結果から直接求めた. 今後は,副振動による最大波出現時刻が観測地点によっ て大きく異なる理由を数値計算により検証していく.

(2) 津波進行波による流速及び水位分布

第1波から第3波の周期を時系列(図-2)から直接見積 もると60-70分程度である.そこで卓越周期帯よりも周 期の長い40-100分周期帯の流速変動成分をバンドパス フィルタにより抽出し,進行波により駆動された流速場 を求めた(図-5).岸側では流速ベクトルは等水深線に直 行し,沖側では南北方向の等水深線に沿った形となって いる.沖側ではビーム交差角度が小さく南北方向に計測 誤差が生じやすいことに注意が必要である.今後は数値 計算によってこの流速分布を検証していく予定である.

海洋レーダで計測された津波流速分布から水位分布を 推測できれば津波対策上極めて有益である(例えば泉 宮・中島,2006).そこで,海洋レーダで計測した第1波 から第3波の流速分布を用いて水位分布を推定した.KO (水深20m)で観測された第1波から第3波の波高(60cm 程度)は水深に比べて十分小さいことから,これらの波 を線形長波と仮定しV = Cη/hの関係式を用いて流速から 水位に変換した.ここにVは波向き方向の流速成分,η は水位,Cは線形長波の波速,hは観測地点の水深である. 押し波による最大流速発生時の流向を正の波向きとし た.水位の推定結果を図-6に示す.水位時系列を示した 3地点の水深はそれぞれA:64m,B:61m,C:33mで ある.推定した振幅の大きさはKOとほぼ同程度であり, 岸に位置するKAの約半分である.第1波では沖合の地点 ほど位相が進んでいるが2波目以降はほぼ同位相となっ



図-5 第2波による流速場:押し波(左),引き波(右).

ている.また、C点での位相はKAに比べて約15分程度 進んでいる.CとKA間の線形長波の伝搬時間は平均水 深20mとすれば約11分であり推定結果よりも若干短い.

以上,進行波としての性格が強い第1波から第3波によ る水道内の水位変動を推測した.しかしながら,現時点で はその精度については不明であり,今後,既往の研究(例 えば泉宮・中島,2006)による水位計算方法や数値モデル による結果と比較を行い,検証を行っていく予定である.

4. 津波計測に対する海洋レーダの技術的課題

上述した様に海洋レーダで来襲する津波や副振動を計 測することは可能であり、それらの計測をリアルタイム で安定的に行うことが出来れば津波対策上極めて有益で ある. そのためには①流速計測の高速化, ②観測範囲の 広域化と高分解能化,③通信の高速化,さらには④デー タ保存方法や電源供給方法の改良が必要である.③につ いては現在のISDN回線からADSLや光回線、あるいは WiMAXやLTE等の無線通信への変更、および処理方法 の改良によるデータ転送量の縮小化が考えられる。④に ついては、まずADデータの保存の必要性からレーダ局 側に大容量ハードディスクで構成されたシステムを設置 することが必要である.また、停電などの電源障害に関 連して電源の二系列化や蓄電池の活用を,回線断や輻輳 などの通信系の障害には冗長経路の確保とデータ保存用 ディスクを用意することが必要となる.以下では特にレ ーダ技術に関連した①と②についてより詳しく述べる.

(1) 流速計測の高速化

レーダ局では、送受切換型FMCW(FMICW: Frequency Modulated Interrupted Continuous Wave)方式で 周波数掃引した電波を送信し、海面の各距離から同時に 返ってくる受信信号をフーリエ変換することで距離特性 を算出している.流速計測を行なうには、FMICWの周 波数掃引1回ではドップラ周波数の計測は不可能であり、



図-6 レーダ流速場から推定した水位(図-5中のA, B, C点) と実測水位(KA, KO)との比較

電波の周波数に対してドップラ周波数偏移が極めて小さ いことから,位相変化として検出可能な時間分の時系列 データを要する.例えば,今回解析に使用した24.5MHz のレーダでは,4.78cm/sの速度分解能を得るために128 秒間の観測時間を要している.速度分解能を犠牲にすれ ば,観測時間を短くすることは可能であるが,今回の観 測の結果から波高数10cmの津波検知のためには,数 cm/s程度の速度分解能は必要である(水深1000m,振幅 100cmで流速振幅10cm/s程度).

以上,津波計測には速度分解能を保ちつつ,流速計測 の高速化と連続化を図る必要がある.そこでそれらの要 点を以下に述べる.

a) 流速算出時のSN比の改善

津波計測では数分毎に流速値を計算する必要があるた め、通常観測時の様な(2.(1)参照)平均化処理を行な うことはできない(図-7).そのため、1回のドップラス ペクトル算出(例えば128秒1回分)のSN比を向上させ、 流速読み取り精度を高めた計測が必要となる.その対策 としては、送信電力の増大、アンテナ/受信機数の増加、 受信機の改良およびレーダ方式の変更が考えられる.こ のうち送信電力の増大については外部に干渉を与える可 能性が高くなるため特に慎重な検討が必要である.アン テナ開口を広げれば受信ビームが絞れるため、所望方向 以外からのノイズ成分は減ずることができる.また、単 純に受信合成電力も大きくなるため、各受信機間のノイ ズに相関が無ければSN比を上げることができる.

受信機単体の性能として, Noise Figure (NF: 雑音指数)の改善, 高感度化, ダイナミックレンジの向上, 基準発振器の高安定化といった電子回路や素子レベルでの 見直しを行なう余地はあり, これにより10dB程度の改善が期待できる.

FMICW方式では、送受信機を交互にON/OFFすること で、送信機からの信号漏れ込みを小さくして受信時間を 確保しているが、欠点としてスイッチングノイズの発生 や受信ウィンドに入らなかった信号は受信されないこと による信号強度の低下がある.この改善には、送受信機 をON/OFFせずに連続送受信型FMCW方式を用いること が有効であると考えられる.FMCW方式への変更に伴う 送信信号の受信機への直接混入の影響を受信機ダイナミ ックレンジの向上や送受信アンテナの配置等により解消 できれば、SN比の大きな改善になることが期待される.

b)ドップラスペクトル算出の高速化

現状で4.78cm/sの速度分解能を得るために128秒要し ているのは、そのスペクトル解析にFFTを用いているか らである.流速測定に基づいて津波来襲を検知するので あれば、短時間フーリエ変換やウェーブレット変換など の利用とその効果について検討を進める必要がある.ま た、より短い時間での観測データから高分解能スペクト ル推定を行なう MEM、MLM等の非線形スペクトル推定 法の利用も考えられる(例えば児島ら,2001).

c)連続観測化

卓越周期が数10分程度である津波を計測するために は、電波の送受信および流速計算を連続で行なう必要が ある.このためにはFMICW信号の送信と距離特性演算 は止めずに連続して行い、ドップラスペクトル算出以降 の処理は必要掃引数(観測時間分の掃引)が満たされた 時点で流速値の計算を別プロセスとして観測と並行して 連続出力するプログラム構成にする必要がある.

(2) 観測の広範囲化と高分解能化

a)広範囲化

本レーダシステムで送信アンテナとして利用している 3エレメント八木アンテナの半値角は120°であり,受信 側の改善,例えば受信用アレイアンテナの配置方法やサ イドローブの影響を少なくする方策により120°幅程度 まで広げることが可能である.距離方向については上述 した SN比の向上により対応が可能である.

b)高分解能化

角度方向の分解能は、アレイアンテナの場合にはアン テナ開口長で物理的に規定される.今回利用した、3エ レメント八木アンテナ8素子を半波長間隔で配置した直 線アレイアンテナではビーム幅約15°となる.これを改 善するには開口長を広げることになるが、より広い設置



図-7 スタッキング回数によるドップラスペクトル形状の変化

面積を要することになり,用地選定が鍵となる.距離分 解能は,FMCW方式では掃引周波数幅で決定され,無線 局免許で規定される.2012年世界無線会議において国際 的に海洋レーダに対する周波数分配が決定され(例えば 古川,2012),今後国内の技術基準制定により国内でも 広い周波数幅が利用できるようになれば距離分解能の改 善が見込める.

謝辞:本研究の一部は平成24-25年度関西大学研究拠 点形成支援の助成を受けている.また,紀伊水道内の験 潮所データを神戸海洋気象台より提供していただいた.

参考文献

- 泉宮尊司・中島俊秋(2006):時間平均された海表面流速場 を用いた津波のリアルタイム予測,海岸工学論文集,第 53巻, pp.246-250.
- 児島正一郎・橋本典明・吉松みゆき(2001):海洋短波レー ダによる海表面流計測のための新しいドップラスペクト ルの算定法,第48回海講論文集,pp.1421-1425.
- 平石哲也・柴木秀之・原崎恵太郎(1997) :想定南海地震津 波における共振周期特性の重要性について,海岸工学論 文集,第44巻, pp.286-290.
- 藤井智史・徳田正幸(1997):津波・海象監視予測装置,特 許番号第2721486号.
- 古川恵太 (2012) :海洋レーダ運用の現状と今後の展開, ITU ジャーナル, Vol. 42, No.7, pp.21-25.
- Barrick, D. E. (1979) : A coastal radar system for tsunami warning, Remote Sensing of Environment, Vol.8, pp. 353-358.
- Gurgel, K.-W., A. Dzvonkovskaya, T. Pohlmann, T. Schlick E. and Gil (2011) : Simulation and detection of tsunami signatures in ocean surface currents measured by HF radar, Ocean Dynamics, DOI: 10.1007/s10236-011-0420-9.
- Hinata, H., S. Fujii, K. Furukawa, T. Kataoka, M. Miyata, T. Kobayashi, M. Mizutani, T. Kokai and N. Kanatsu (2011) : Propagating tsunami wave and subsequent resonant response signals detected by HF radar in the Kii Channel, Japan, Estuarine, Coastal and Shelf Science, Vol.95, pp. 268-273.
- Lipa, B., D. Barrick, S. Saitoh, Y. Ishikawa, T. Awaji, J. Largier and N. Garfield (2011) : Japan tsunami current flows observed by HF radars on two continents. Remote Sensing, Vol.3, pp. 1663-1679.
- Loomis, H.G. (1973) : A new method for determining normal modes of irregular bodies of water with variable depth, Hawaii Institute of Geophysics reports HIG-73-10 (NOAA-JTRE-86), 27 pp.
- Rabinovich, A. B. (1997) : Spectral analysis of tsunami waves: Separation of source and topography effects. J. Geophys. Res., Vol.102 (C6), pp.12663-12676.